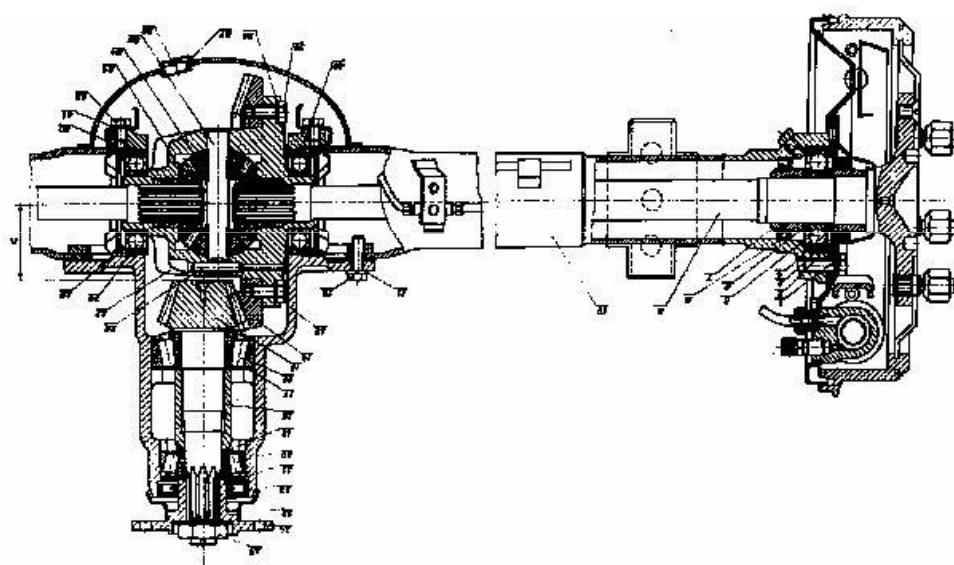
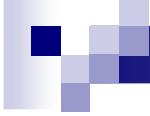


Prof. dr Milan Đudurović, dipl. Inž.

SIRSTEM PRENOSA SNAGE - OBRTNOG MOMENTA i VUČNE SILE

Teslić, 13-17.9.2010.

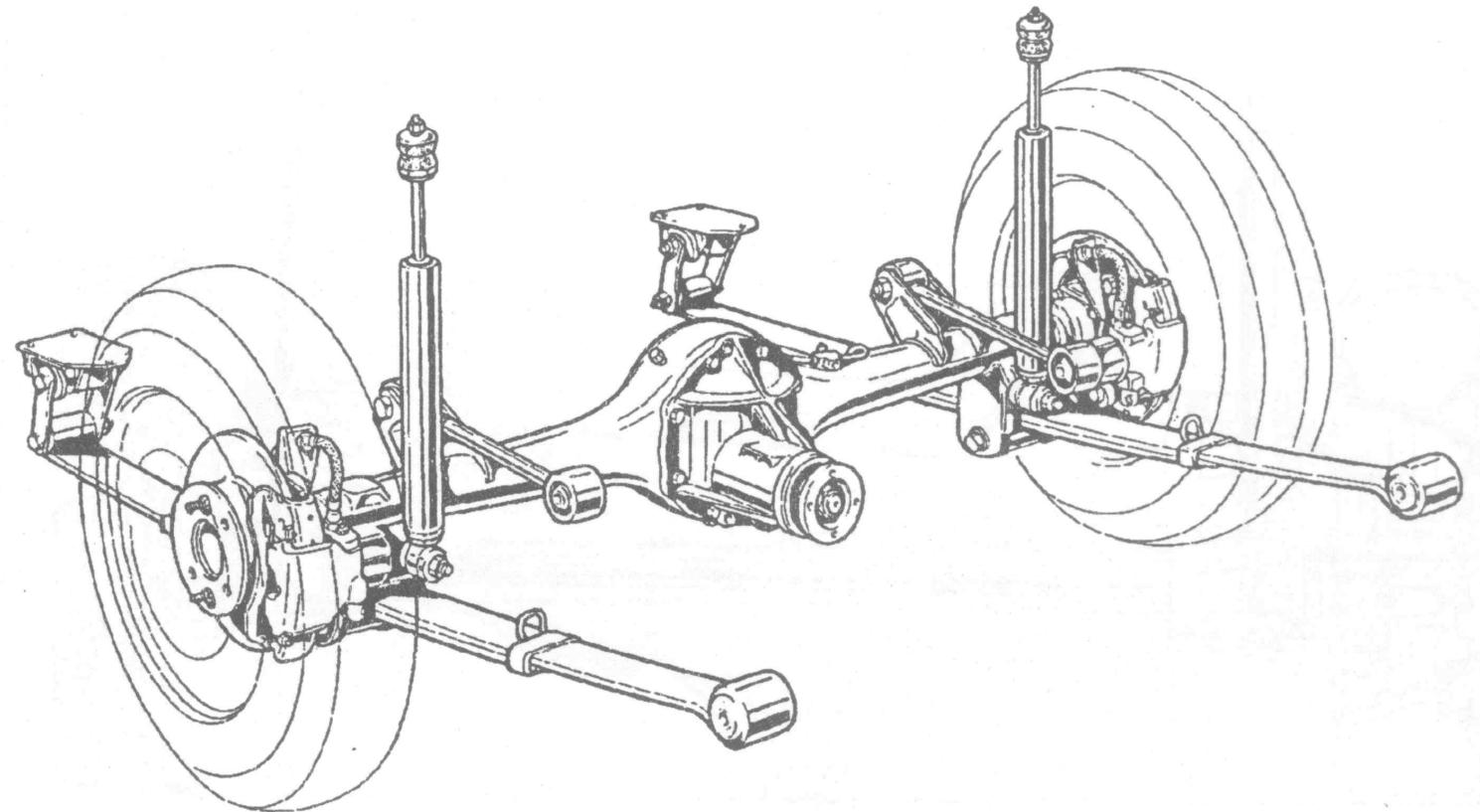


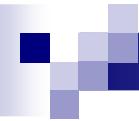


SISTEM ELASTINOGLA OSLANJANJA

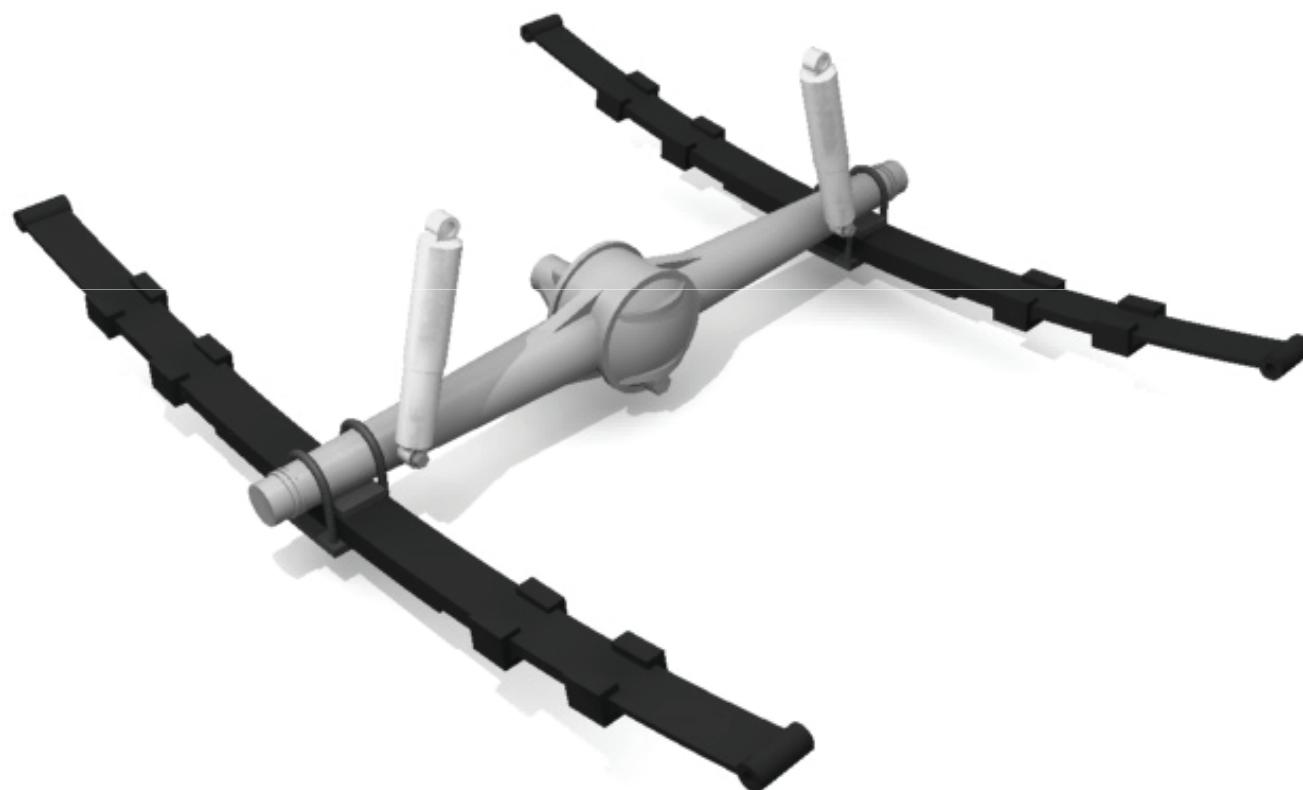
- **Sistem oslanjanja u opštem smislu predstavlja niz elemenata koji čine tri posebna podsistema i mehanizma, i to:**
- **mehanizma za vođenje točkova (obezbjediti što povoljnije njihovo relativno pomjeranje) u odnosu na okvir ili karoseriju vozila, kao i prenošenje horizontalnih reaktivnih sila i reaktivnih momenata sa točka na okvir odnosno karoseriju vozila,**
- **elastičnih oslonaca koji imaju zadatak da udare prenesu na okvir ili karoseriju i vertikalne reaktivne sile, ustvari njihov suštinski zadatak je da pri prenošenju ovih sila obezbijede njihovo što veće ublažavanje, odnosno da ostvare što veće smanjivanje veličine udarnih optere!enja,**
- **elemenata prigušivanja koji imaju zadatak da prigušuju oscilacije elastičnih oslonaca, odnosno sistema oslanjanja i vozila u cjelini, kao i smanjivanje udarnih optere!enja).**

Pogonski most – zavisni sistem oslanjanja

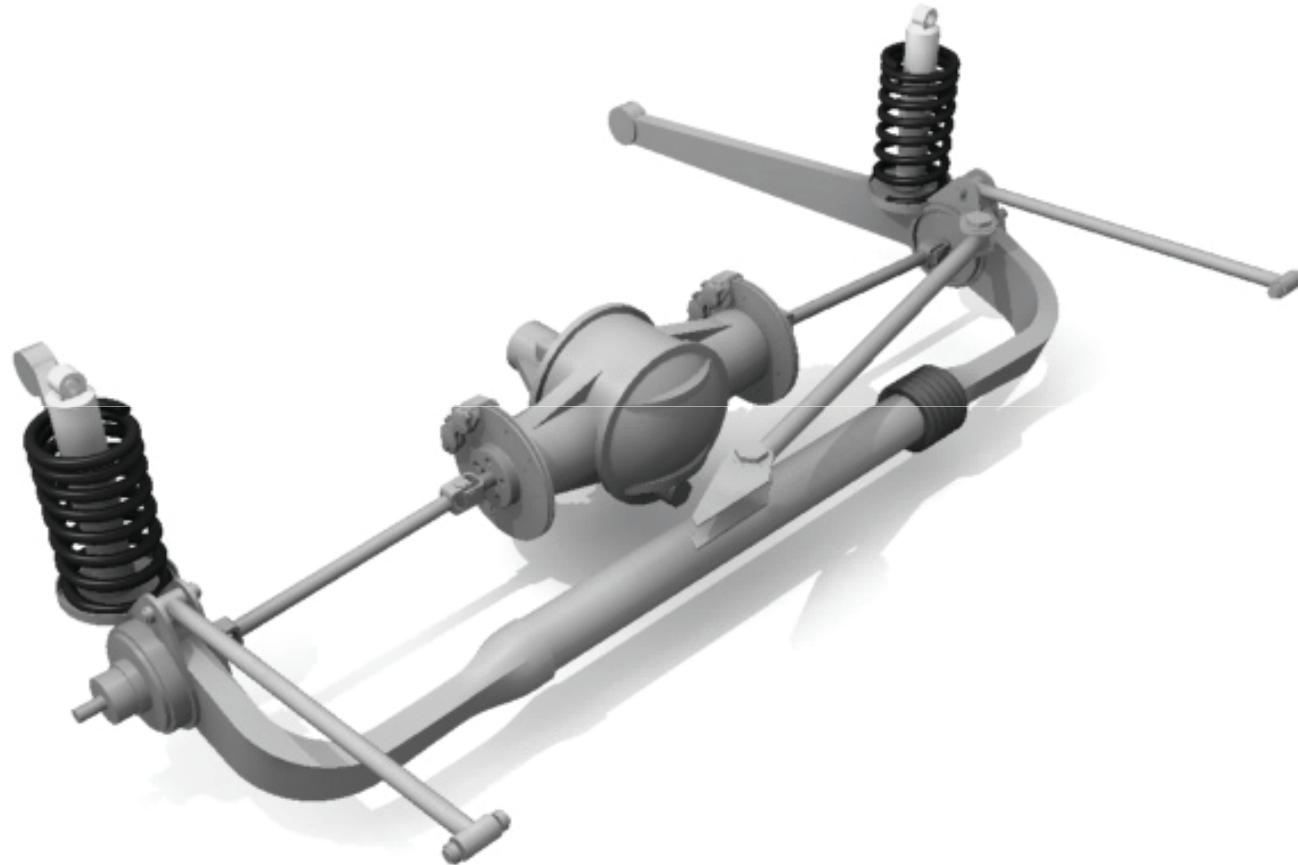




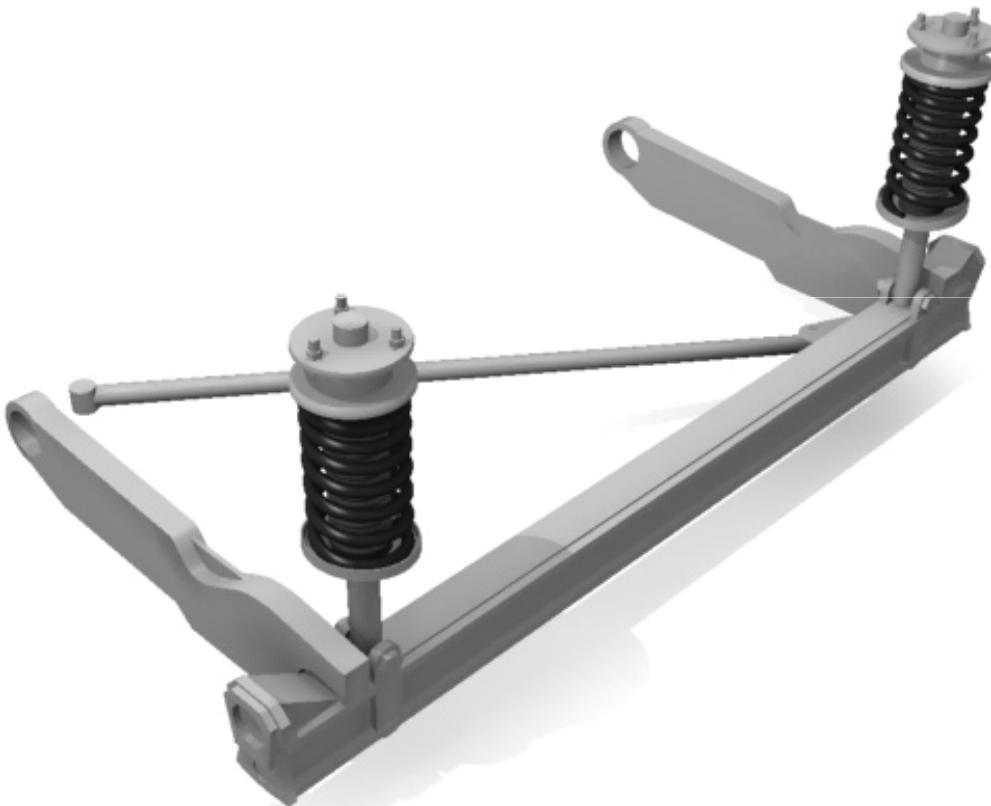
Lisnati gibnjevi



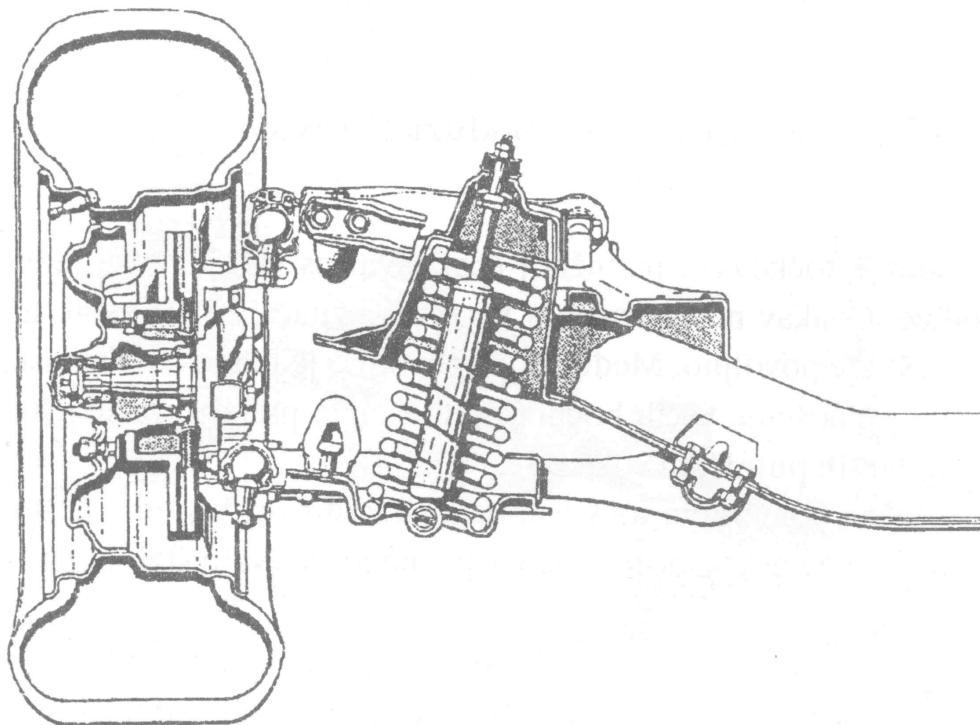
Poluzavisni sistem oslanjanja

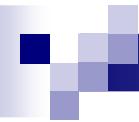


Oscilirajuće osovina



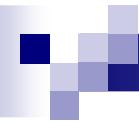
Nezavisni sistem oslanjanja



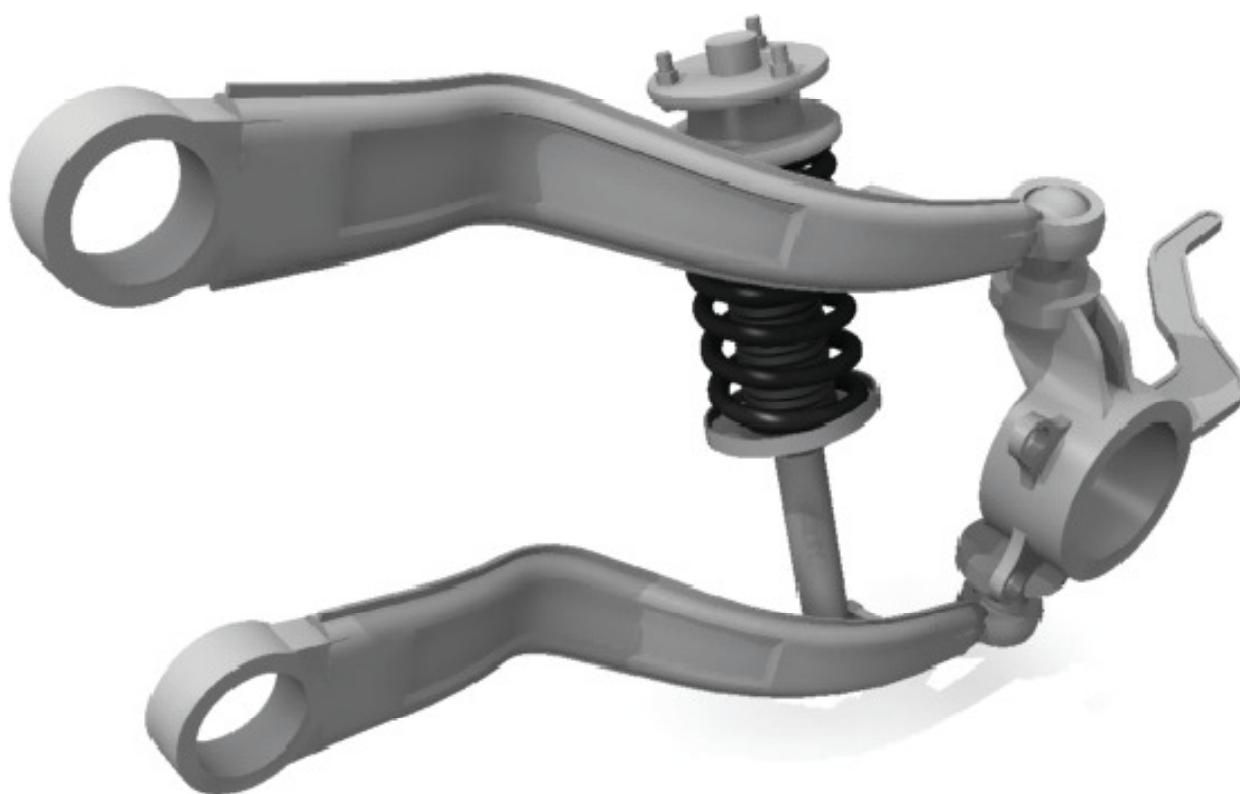


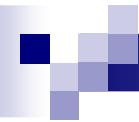
Oscilirajuće rame





Oscilirajuće rame

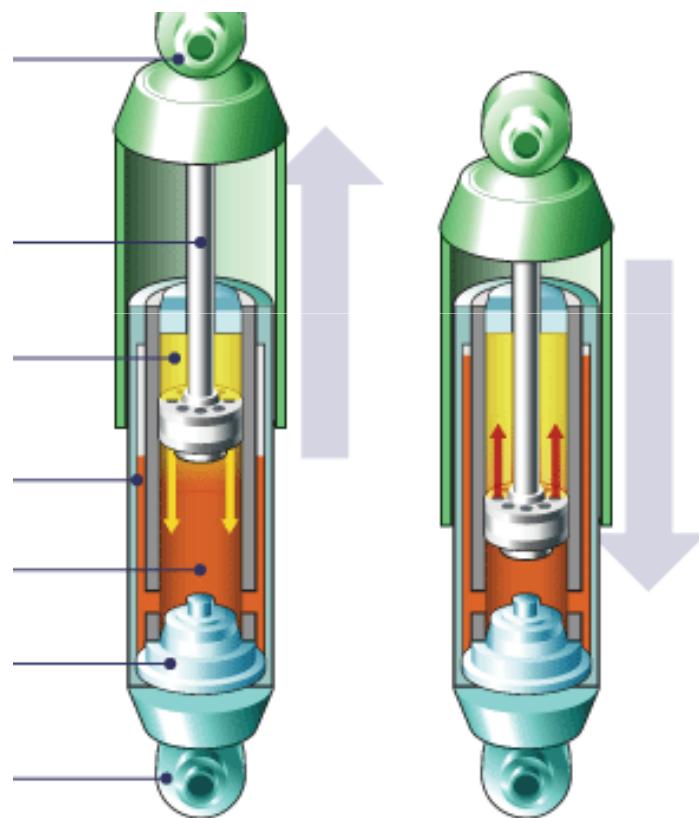




Oscilirajuće rame



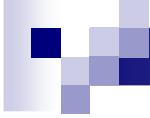
Amortizeri



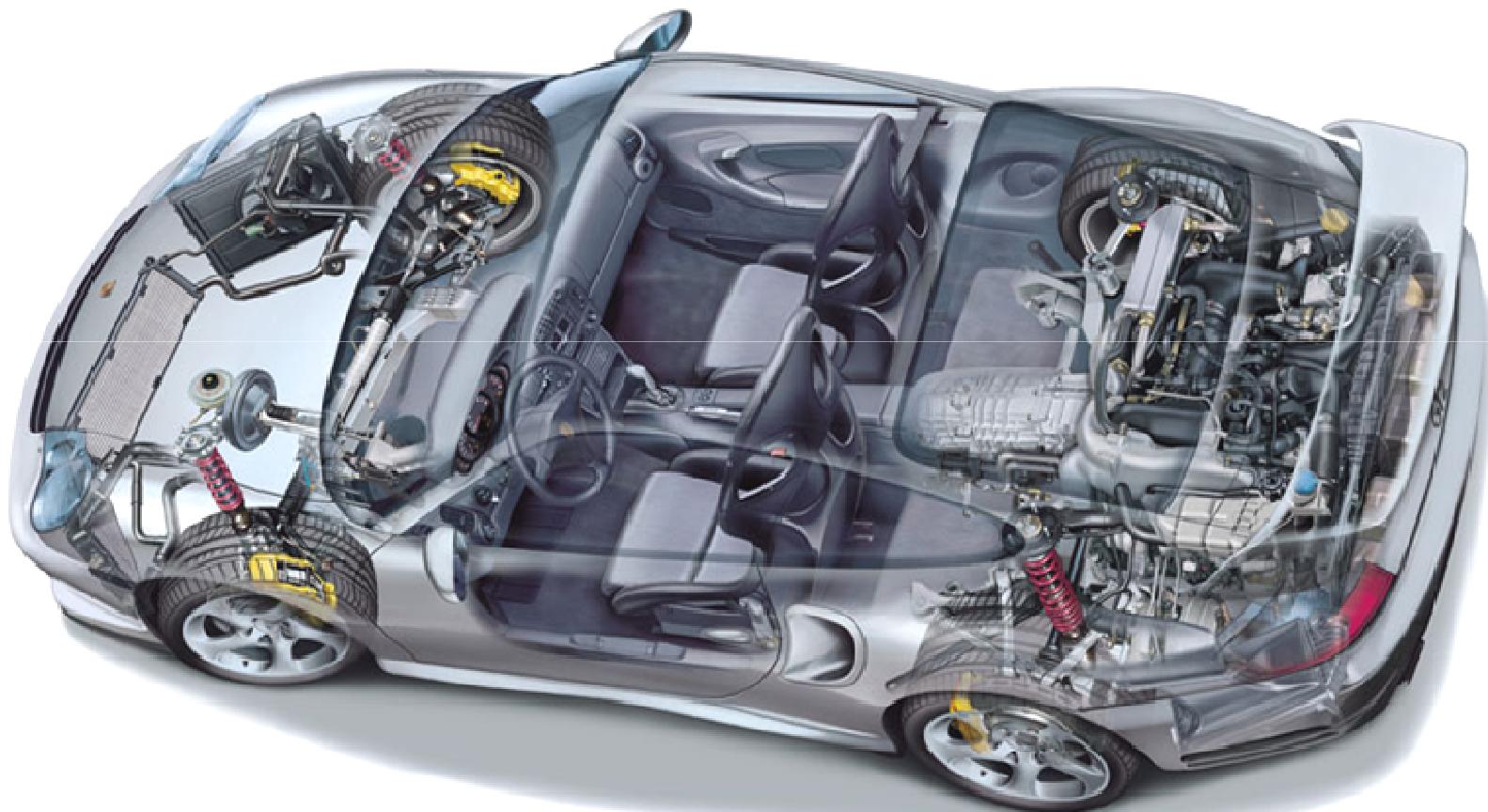
Nezavisno oslanjanje točka prikolice - poluprikolice

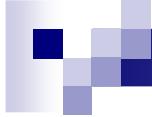
- Poprečni presjek točka**





Savremeni automobili - motorna vozila

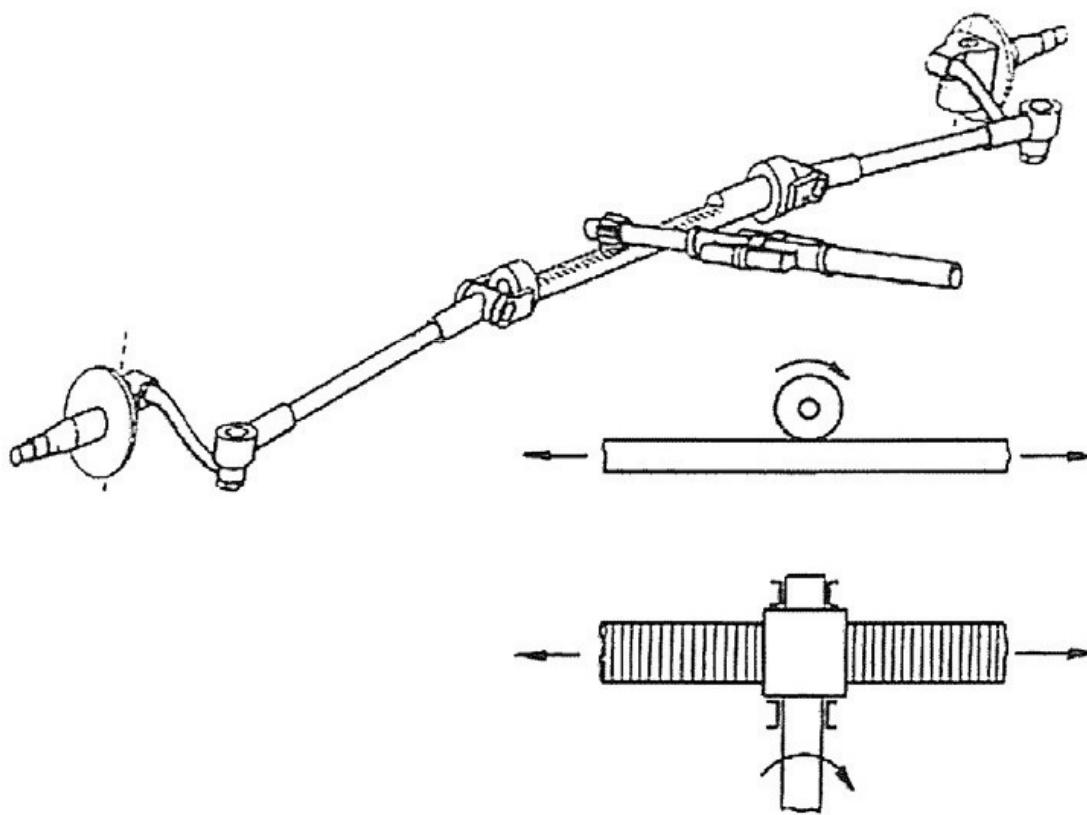




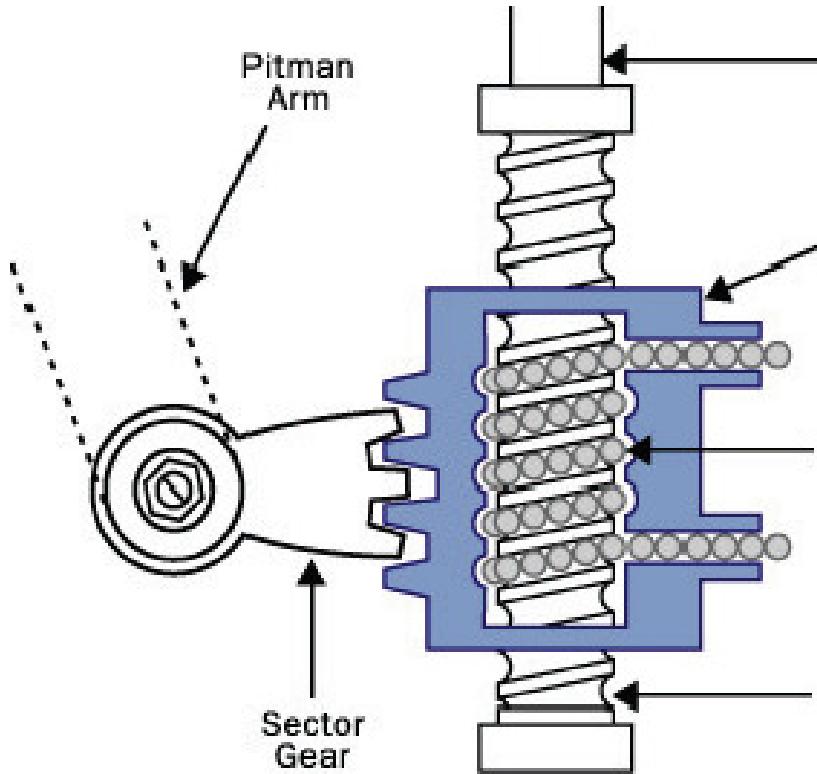
SISTEM UPRAVLJANJA

- **Osnovni zadatak sistema upravljanja je da omogući promjenu pravca kretanja vozila, tj. omogući:**
- **kretanje vozila u željenom pravcu.** Pored ovog zadatka sistem upravljanja mora da
- **udovolji i nizu drugih zahtjeva: dobre manevarske sposobnosti, male vrijednosti sile na točku upravljač, sa relativno malim uglovima zakretanja, što manje bočno klizanje točkova, spontano,**
- **vraćanje točkova u neutralni položaj – položaj za vožnju u pravcu, što manje prenošenje udara sa upravljačkih točkova na ruke vozača,**
- **visoku pouzdanost, dug vijek trajanja i jednostavno održavanje.**

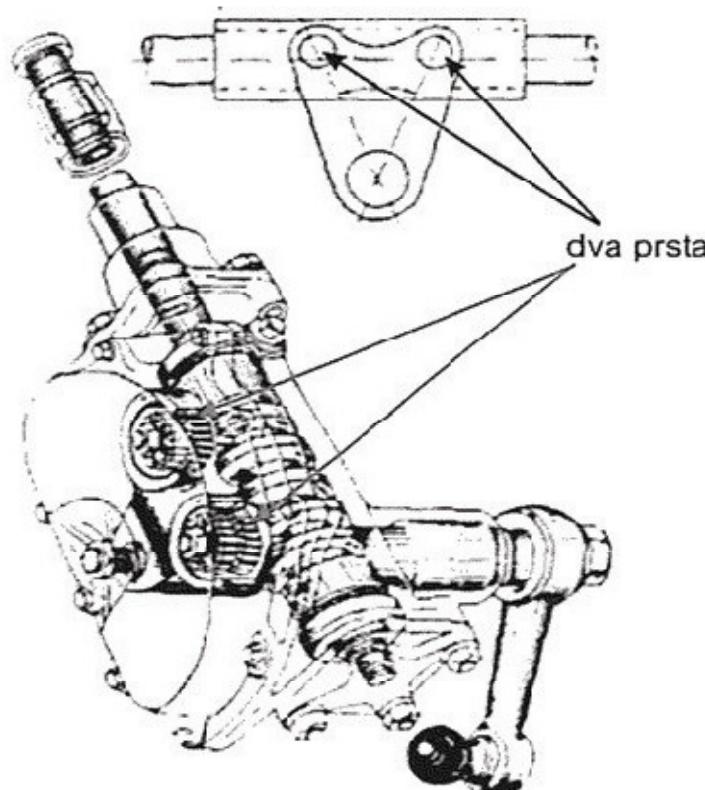
Trapez upravljanja – zupčastva letva



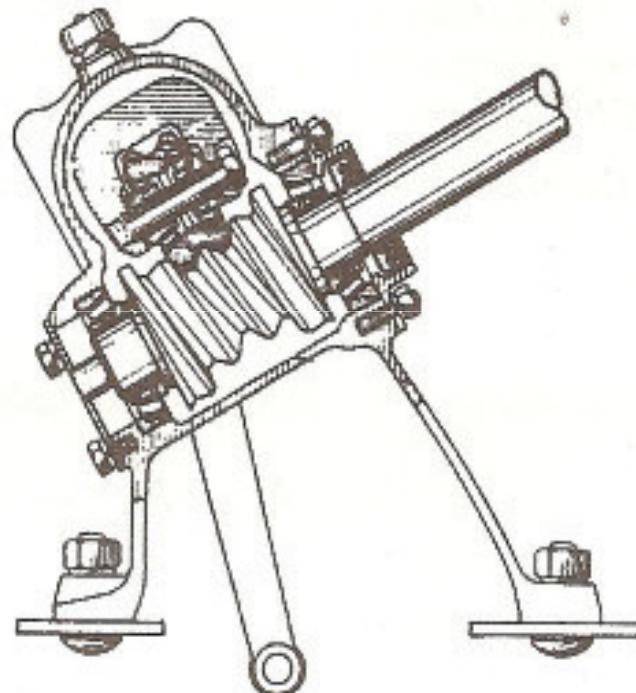
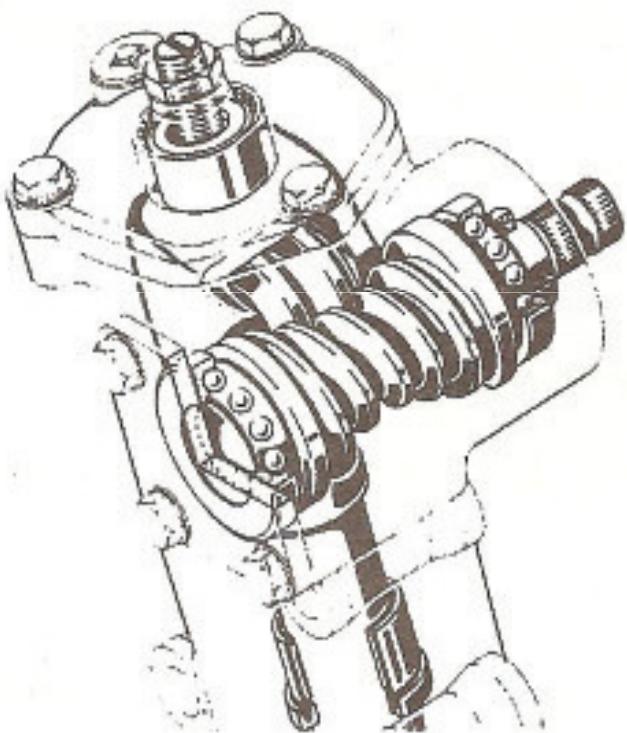
Glava upravljača



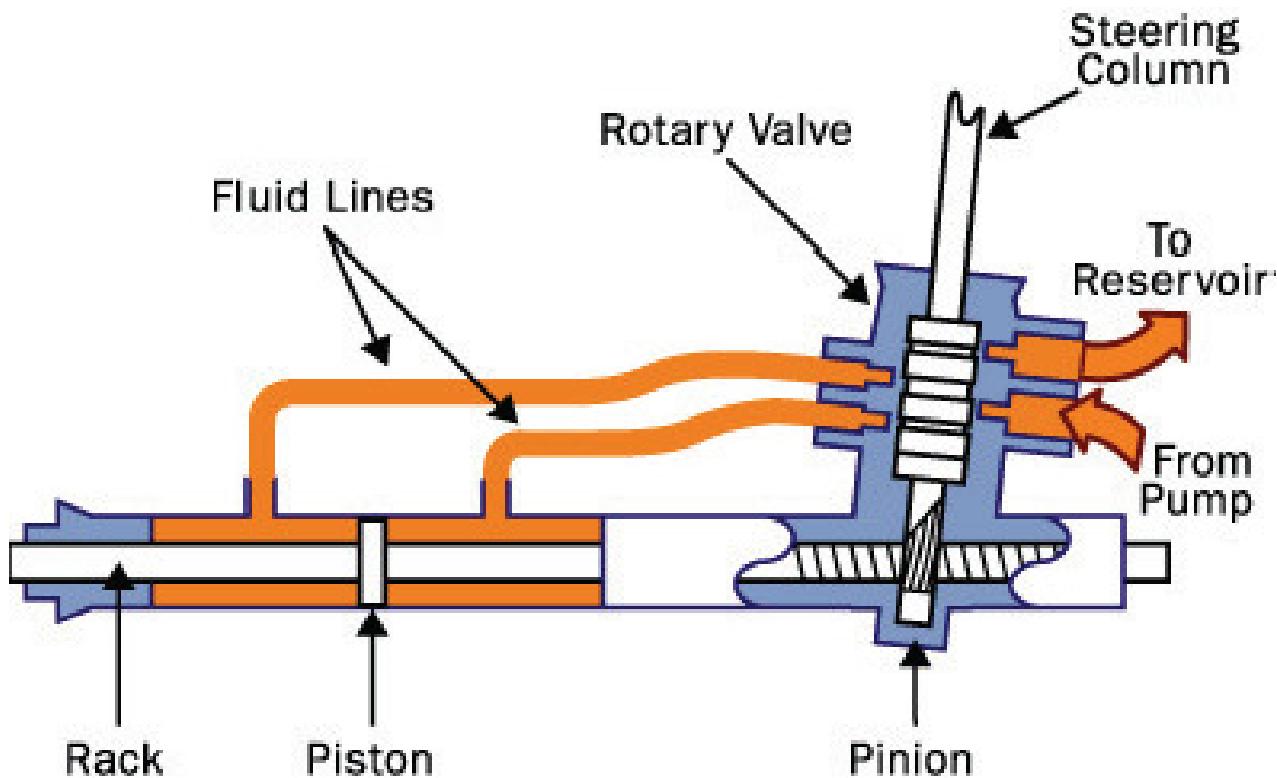
Glava upravljača



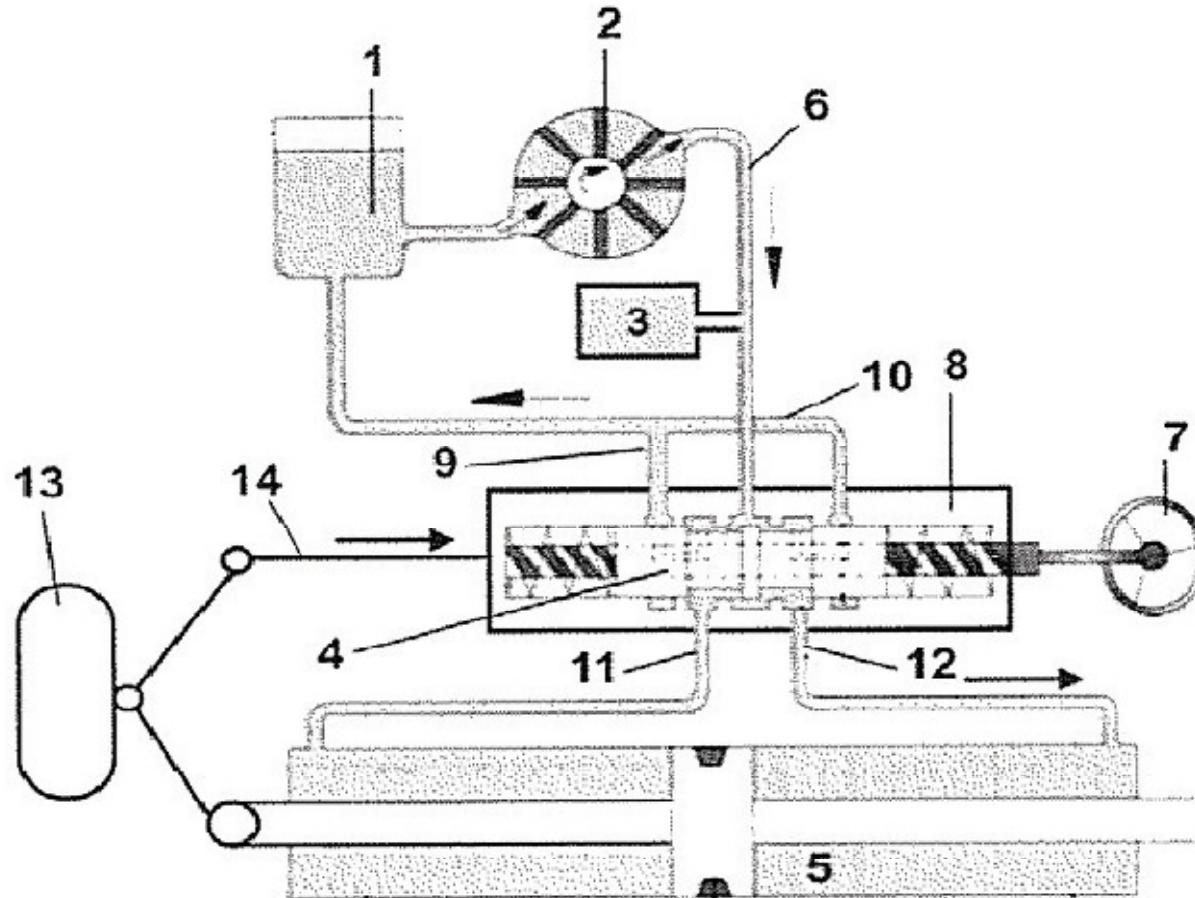
Glava upravljača



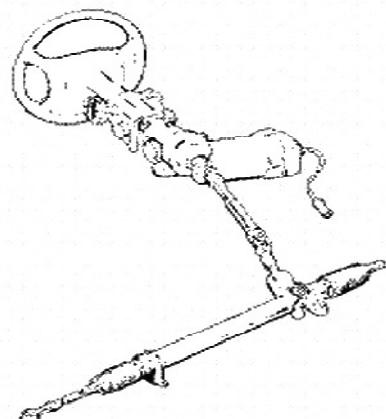
Hidraulični sistem upravljanja-servo uređaj



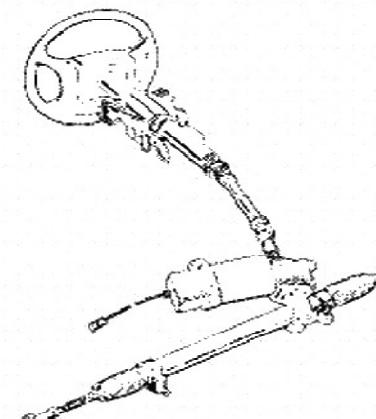
Hidraulični sistem upravljanja-servo uredaj



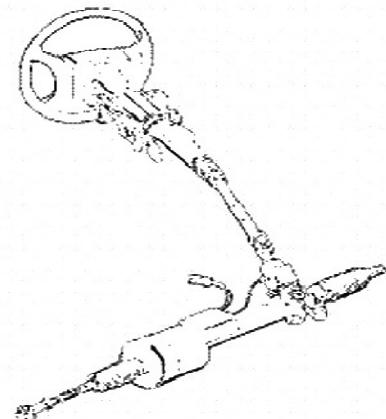
Električni upravljački mehanizam



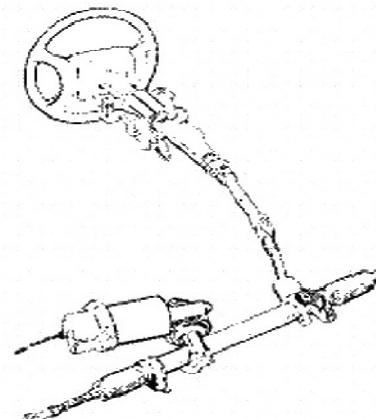
Column Type



Pinion Type

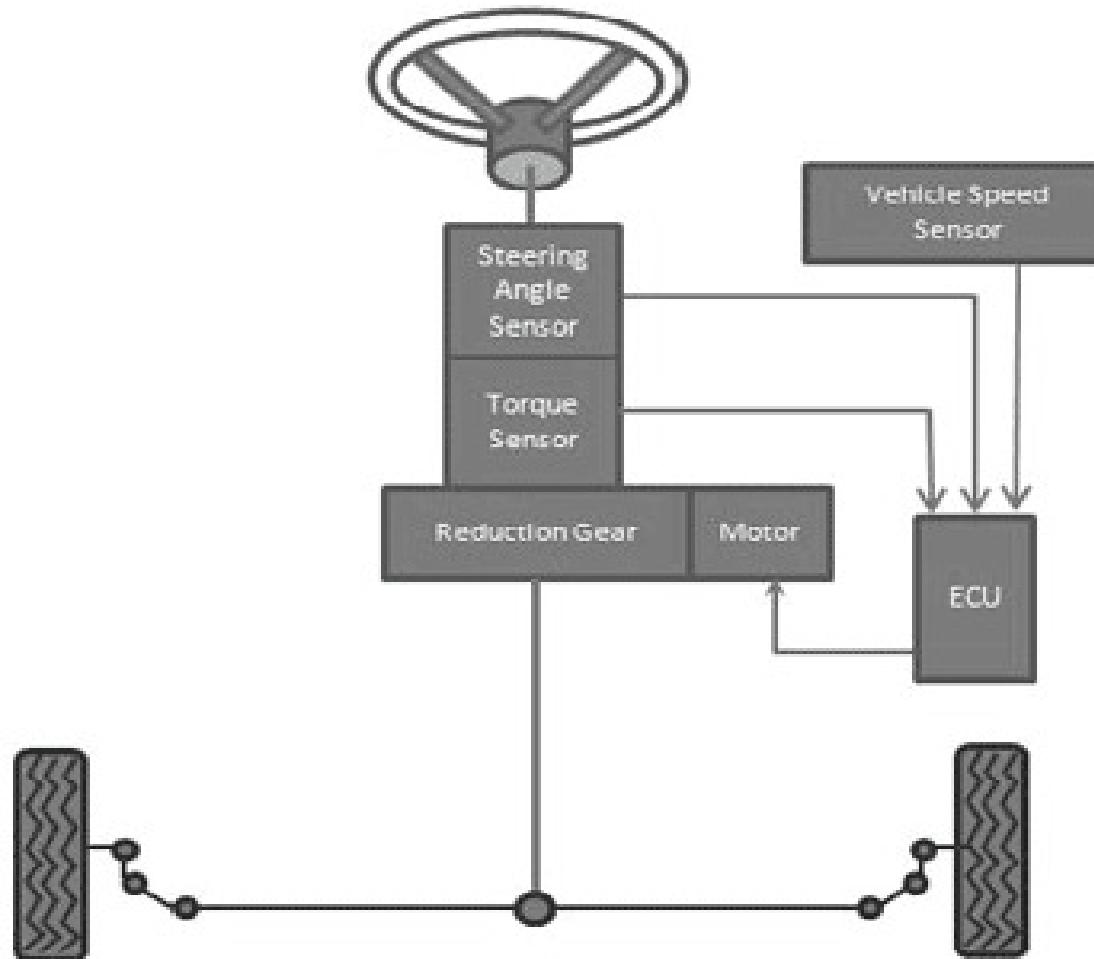


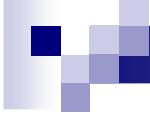
Rack Type



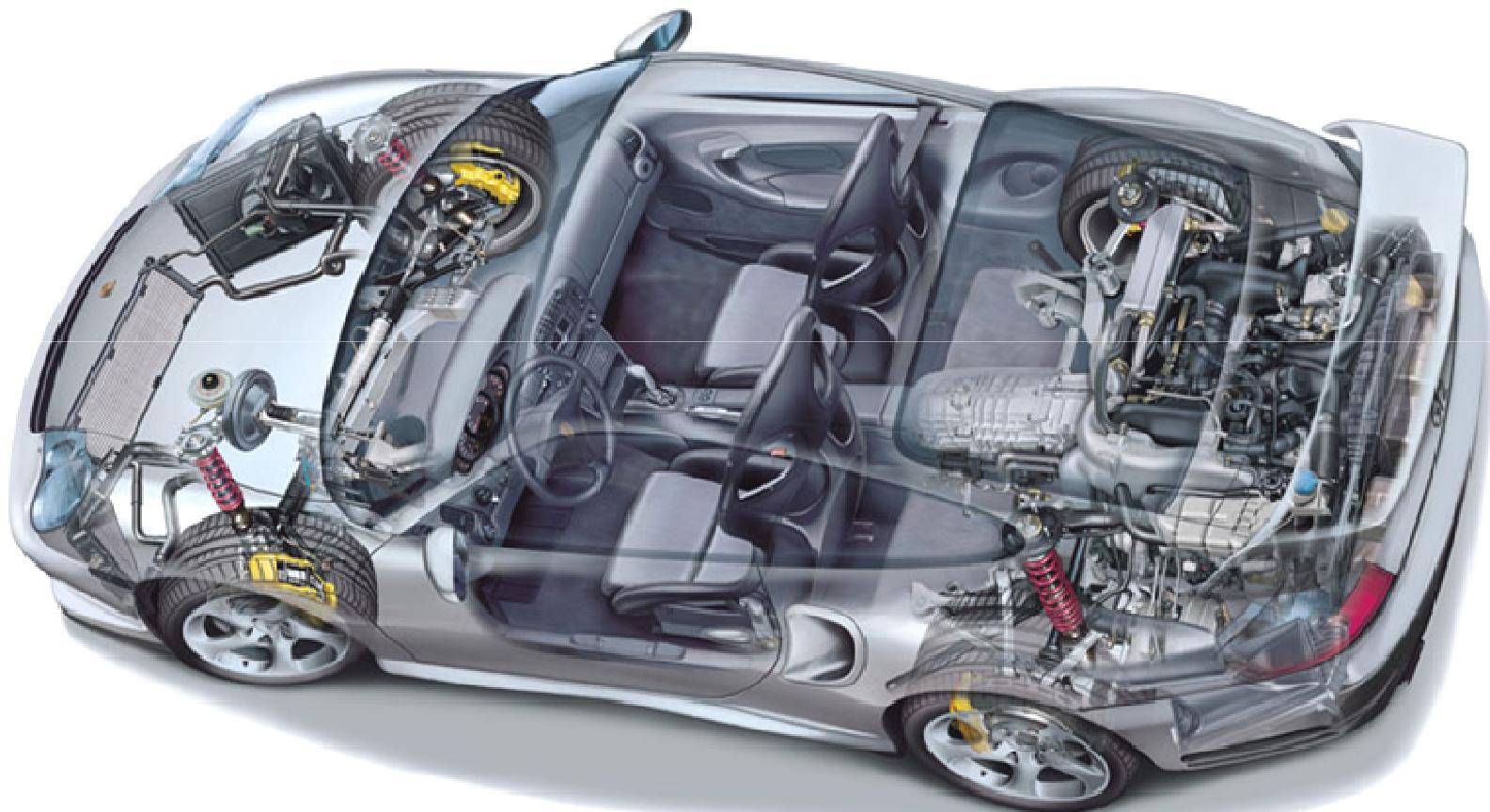
Double Pinion Type

Električni-elektronski upravljački mehanizam

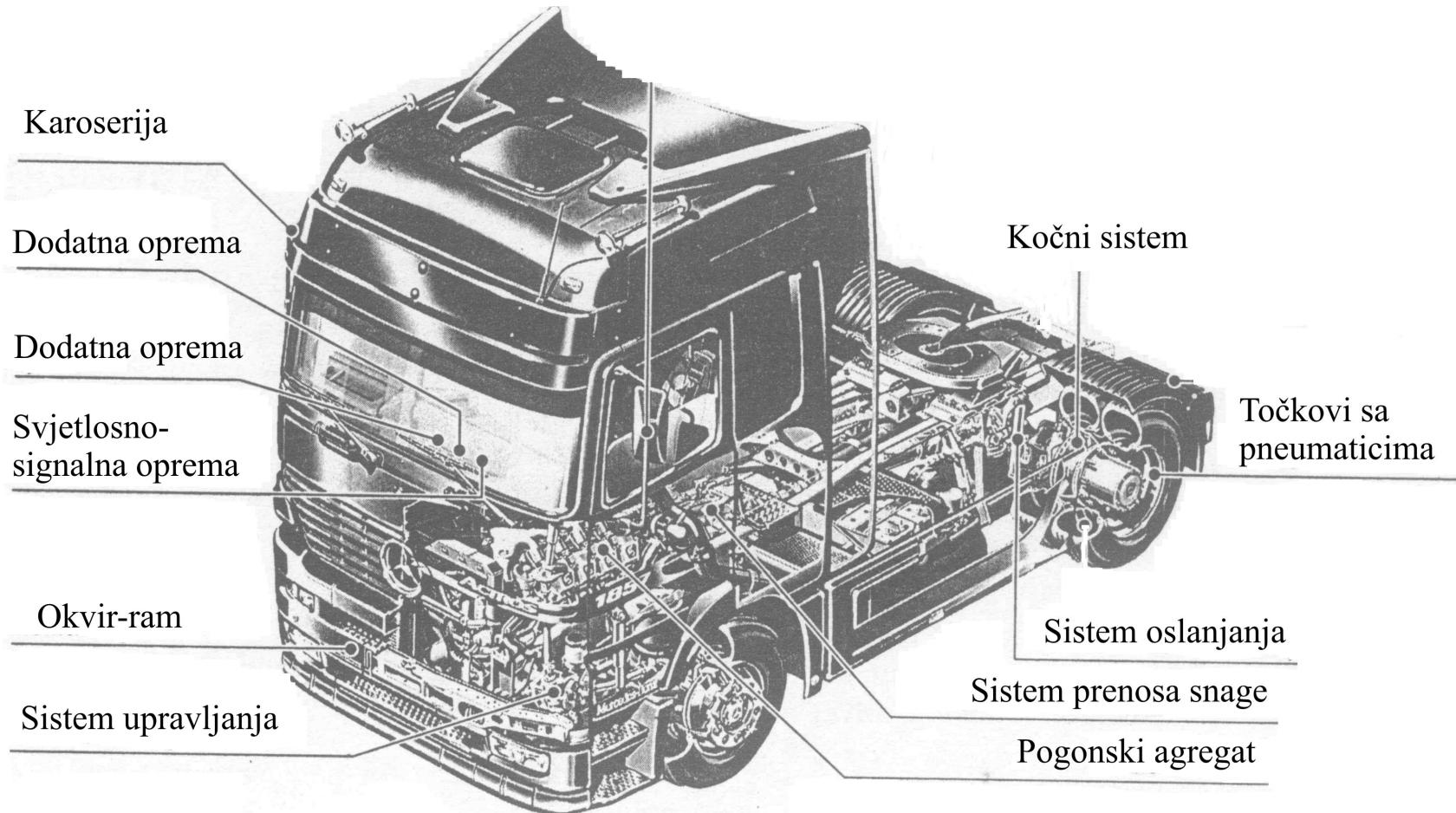




Savremeni automobili - motorna vozila



Savremeni automobili - motorna vozila





Teslić, 13.-17.9.2010.

HVALA NA PAŽNJI

▪ **Milan Đudurović**